

ПЕРЕЛІК ПОСИЛАНЬ

1. Шеннон Р. Имитационное моделирование систем – искусство и наука М.: Мир, 1978. – 420 с.
2. Миллер, П. Роевой интеллект: Муравьи, пчелы и птицы способны многому нас научить National Geographic Россия.– 2007.– №8.– с. 88–107.
3. Miller, Peter (July 2007), "Swarm Theory", National Geographic Magazine
4. Томашевський В.М., Жданова О.Г. Імітаційне моделювання засобами системи GPSS/PC: Навч. посібник. – К.: ІЗМН, НТТУ"КПІ", 1998. – 123 с. – Рос. мовою.
5. Beasley J. E. and Whitchurch G. O. R. education – a survey of young O. R. workers. // Journal of the Operational Research Society. – 1984. – № 35. – P. 281 – 288.
6. Информационно-коммуникационные технологии. «Роевой интеллект» технических систем – Национальный исследовательский университет «Высшая школа экономики», 2015.
7. Прогноз научно-технологического развития РФ до 2030 года (prognoz2030.hse.ru).
8. International Federation of Robotics (IFR) (<http://worldrobotics.org/>)
9. Guillaume S.: Designing Fuzzy Inference Systems from Data: An Interpretability-Oriented Review // IEEE Transactions on Fuzzy Systems, 2001. V. 9, N. 3. P. 426-443.
10. Ходашинский И.А., Гнездилова В.Ю., Дудин П.А., Лавыгина А.В.: Основанные на производных и метаэвристические методы идентификации параметров нечетких моделей // Труды VIII международной конференции "Идентификация систем и задачи управления" SICPRO '08. Москва, 26-30 января 2009 г. Институт

- проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН. М: Институт проблем управления им. В.А. Трапезникова РАН, 2009. С. 501-529.
11. Dorigo M., Maniezzo V., Colorni A.: Ant System: Optimization by Colony of Cooperating Agents // IEEE Transaction Systems, Man and Cybernetics. Part B. 1996. V. 26. P. 29-41.
 12. Ходашинский И.А., Дудин П.А.: Параметрическая идентификация нечетких моделей на основе гибридного алгоритма муравьиной колонии // Автометрия. 2008. Том 44, № 5. С. 24-35. Khodashinsky I. A., Dudin P. A.: Parametric Fuzzy Model Identification Based on a Hybrid Ant Colony Algorithm // Optoelectronics, Instrumentation and Data Processing, 2008, Vol. 44, No. 5, pp. 402– 411.
 13. Socha K., Dorigo M.: Ant Colony Optimization for Continuous Domains / Technical Report TR/IRIDIA/2005-037, Universite Libre de Bruxelles. Bruxelles, 2005. 34 p.
 14. И.А. Ходашинский, П.А. Дудин, Д.С. Синьков: Алгоритмы обучения нечетких систем на основе методов муравьиной колонии и роящихся частиц // Труды конференции «Знания-Онтологии-Теории» (ЗОНТ-09), с. 1-5.
 15. Kong M., Tian P.: Application of ACO in Continuous Domain / L. Jiao et al. (Eds.): ICNC 2006, LNCS 4222, Part II. Berlin, Springer-Verlag, 2006. P. 126-135.
 16. Kennedy J., Ebenhart R.: Particle Swarm Optimization / Proceedings of the 1995 IEEE International Conference on Neural Networks. Perth: IEEE Service Center, 1995. P. 1942-1948.
 17. Википедия – свободная энциклопедия [Электронный ресурс] http://ru.wikipedia.org/wiki/Роевой_интеллект
 18. Информационно познавательный журнал «Виктория» [Электронный ресурс] http://www.victoria.lviv.ua/html/oio/html/theme11_1_rus.htm
 19. IEEE – The world's largest professional association for the advancement of

- technology [Электронный ресурс] <http://ieeexplore.ieee.org/xpl/articleDetails.jsp?reload=true&arnumber=6291051>
20. Kennedy J., Eberhart R. (1995). Particle Swarm Optimization. Proceedings of IEEE International Conference on Neural Networks IV. c. 1942–1948.
 21. Shi Y., Eberhart R.C. (1998). A modified particle swarm optimizer. Proceedings of IEEE International Conference on Evolutionary Computation. c. 69–73.
 22. Kennedy J., Eberhart R.C. (2001). Swarm Intelligence. Morgan Kaufmann. ISBN 1-55860-595-9.
 23. Poli R. An analysis of publications on particle swarm optimisation applications // Technical Report CSM-469. – Department of Computer Science, University of Essex, UK, 2007.
 24. Poli, R. (2008). Analysis of the publications on the applications of particle swarm optimisation. Journal of Artificial Evolution and Applications. c. 1–10. doi:10.1155/2008/685175.
 25. Lovbjerg M., Krink T. (2002). The LifeCycle Model: combining particle swarm optimisation, genetic algorithms and hillclimbers. Proceedings of Parallel Problem Solving from Nature VII (PPSN). c. 621–630.
 26. Niknam T., Amiri B. (2010). An efficient hybrid approach based on PSO, ACO and k-means for cluster analysis. Applied Soft Computing 10 (1). c. 183–197.
 27. Lovbjerg M., Krink T. (2002). Extending Particle Swarm Optimisers with Self-Organized Criticality. Proceedings of the Fourth Congress on Evolutionary Computation (CEC) 2. c. 1588–1593.
 28. Xinchao, Z. (2010). A perturbed particle swarm algorithm for numerical optimization. Applied Soft Computing 10 (1). c. 119–124.
 29. Evers, G. (2009). An Automatic Regrouping Mechanism to Deal with Stagnation in Particle Swarm Optimization (Master's thesis). The University

- of Texas – Pan American, Department of Electrical Engineering.
30. Zhan Z-H., Zhang J., Li Y., Chung H.S-H. (2009). Adaptive Particle Swarm Optimization. *IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics* 39 (6). c. 1362–1381.
 31. M. Dorigo, V. Maniezzo, A. Colomi, “TheAntSystem: Optimization by a colony of cooperating agents” // *IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics-Part B*, 26, 1, стр. 29-41, 1996 г.
 32. Zadeh, L. A. (1965). Fuzzy sets. *Information and Control* 8 (3). c. 338. doi:10.1016/S0019-9958(65)90241-X.
 33. Zadeh, L. A. (1996). Fuzzy logic – computing with words. *IEEE Transactions on Fuzzy Systems* 4 (2). c. 103. doi:10.1109/91.493904.
 34. Zadeh, L. A. (1968). Fuzzy algorithms. *Information and Control* 12 (2). c. 94. doi:10.1016/S0019-9958(68)90211-8.
 35. Driankov D., Hellendoorn H., Reinfrank M. (1993) An introduction to fuzzy control. Berlin: Springer-Verlag.
 36. Babuska R. (1995) Fuzzy modeling a control engineering perspective. Proceedings of the International Conference FUZZ-IEEE/IFES’95. Yokohama, Japan, pp.1897-1902.
 37. Курейчик В.М. Особенности построения систем поддержки принятия решений // Известия ЮФУ. Технические науки. – 2012. – №7 (132). – С. 92-98.
 38. Isermann R. (1996a) On fuzzy logic applications for automatic control, supervision and fault diagnosis. Proceedings of the International Conference EUFIT’96, vol.2. Aachen, Germany, pp.738-753.
 39. A. Piegat. Fuzzy modeling and Control. Berlin: Springer, 2001.
 40. Карпов В.Э. Коллективное поведение роботов. Желаемое и действительное // Современная мехатроника. Сб. научн.трудов Всероссийской научной школы (г.Орехово-Зуево, 22-23 сентября 2011) Орехово-Зуево, 2011, с.35-51.
 41. Рудяков Ю.И., Томашевский В.Н. Имитационное моделирование

роевого інтелекта в мультиагентній системе // Матеріали наукової конференції студентів, магістрантів та аспірантів «Інформатика та обчислювальна техніка» – IOT-2017, 25 –27 квітня 2017 року.

42. Rudiakov Y.I., Tomashevsky V.M. Swarm Intelligence Approach for Simulation Modeling of Distributed Power Systems // Electronics and Control Systems 2017. N 1(51), pp. 121-126.